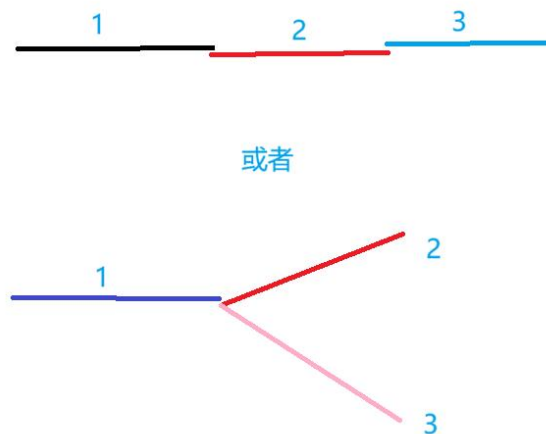


SLAM 在隧道矿洞场景下的使用注意事项

外业采集注意事项：

- 1、采集前需提前做好路线规划，避免不必要的重复路线；
- 2、如需采集控制点，提前观测好控制点位置，若控制点在侧面，可直接将设备对准采集，若控制点在顶部，可使用延长杆（需记录延长杆长度，计算偏心距）或者提前引点（尽量减小误差）；
- 3、扫描走单趟即可；
- 4、扫描时人员都在后面，前面一定不要有人走动，后面尽量不要有人，其他人员尽量在 50m 以后行走；
- 5、扫描过程中如遇到正在行走路线上工作的工作人员，可提前提醒他们，在我们采集时，他们靠边，保持静置，待我们扫描超过他们后，即可正常作业。
- 6、匀速走，避免停留，走隧道中间，不要太靠边，一路走到底；如果需要停留，可在交叉路口停留（特征点较多的地方）；
- 7、设备需要平拿，旋转轴朝前，注意旋转轴不要朝向岩壁。
- 8、如需多次扫描，可采用断点续扫的方式进行，方式如图：



- 9、在一些弱纹理的隧道场景，需布置一些障碍物，来增加特征。

内业数据处理：

- 1、解算时，除地铁场景可以选择隧道模式外，其他都选择算法 A（快速模式即可）；