手持激光扫描仪实时远程传输

操作指南

V2.1

（2025.06.21）

移动测量产品部

深圳飞马机器人股份有限公司

功能说明：

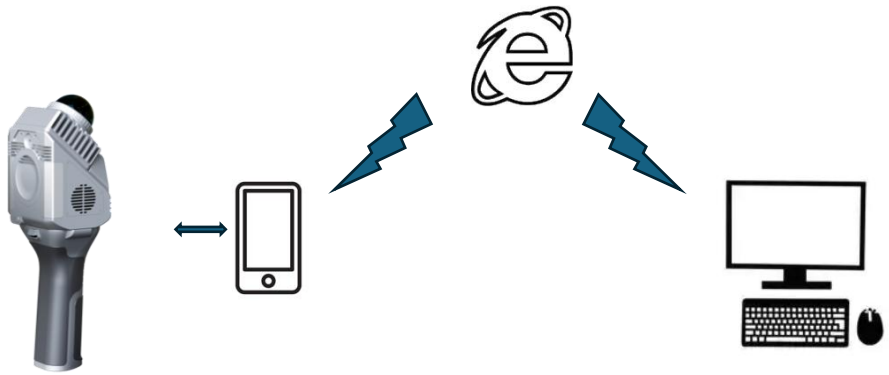
手持激光扫描仪实时远程传输功能，主要指在手持激光扫描仪进行数据采集过程中，通过手机网络、局域网等进行数据远程发送和接收的过程，用于对实时数据获取有强烈需求的应用场景。

支持设备型号及功能：

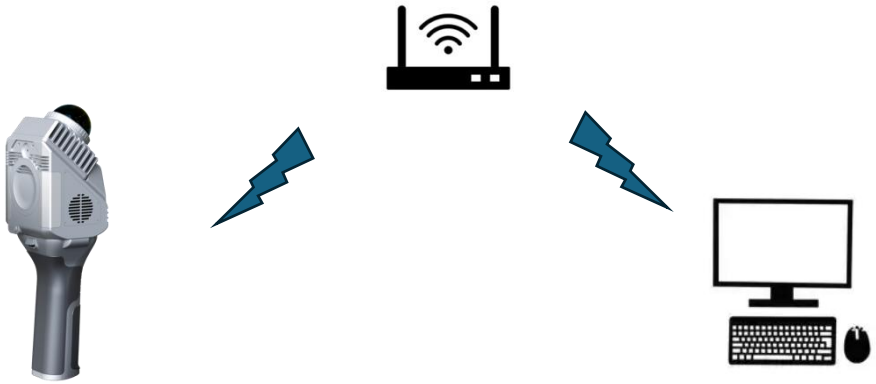
设备型号	互联网直传		局域网	局域网转发	彩色点云显示浏览	定向点云	远程存储数据
	IOS	安卓					
SLAM100	✓	×	✓复杂	×	×	×	✓
SLAM200	✓	✓	✓简单	✓	✓	×	✓
SLAM1000	✓	✓	✓简单	✓	×	×	✓
SLAM2000	✓	×	✓复杂	×	✓	×	✓

模式说明：

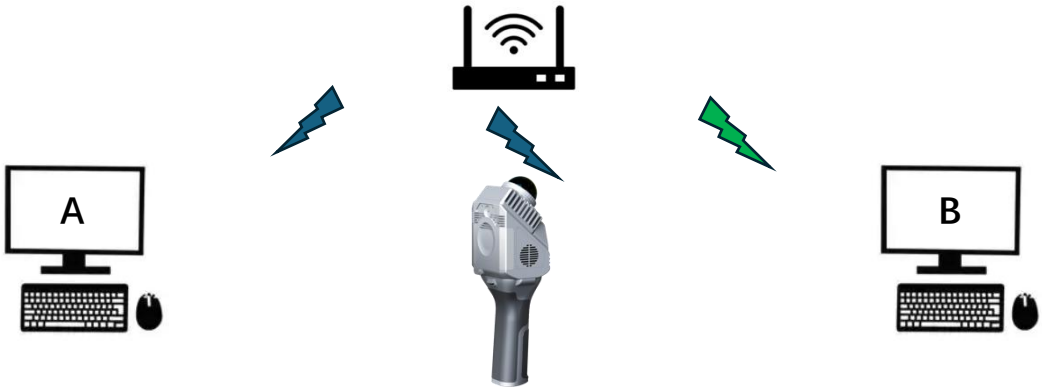
互联网直传：手机与手持设备连接，作业过程中，手机将实时数据直接通过互联网传输，远程 PC 端可实时获取数据。



局域网：手持设备和远程 PC 端连入一个局域网，数据不经过互联网和云端服务器。



局域网转发：基于局域网模式的可选项。手持设备连入局域网，局域网中远程 PC 端 A 可以打开设备的数据转发分享服务，同一局域网下，远程 PC 端 B 可通过转发码实时获取数据。



特别说明：

经过互联网进行数据传输时，采集到的数据将通过飞马服务器进行转发，该过程存在设备信息和数据信息上传的过程。

针对版本：

SLAM GO WIN：2.8.12+234（软件使用路径不能有中文）

互联网直传

支持设备：

SLAM100（仅 ISO 系统）、SLAM200、SLAM1000、SLAM2000（仅 IOS 系统）

准备设备：

手持激光扫描仪设备、手机（具备上网功能）、PC 电脑

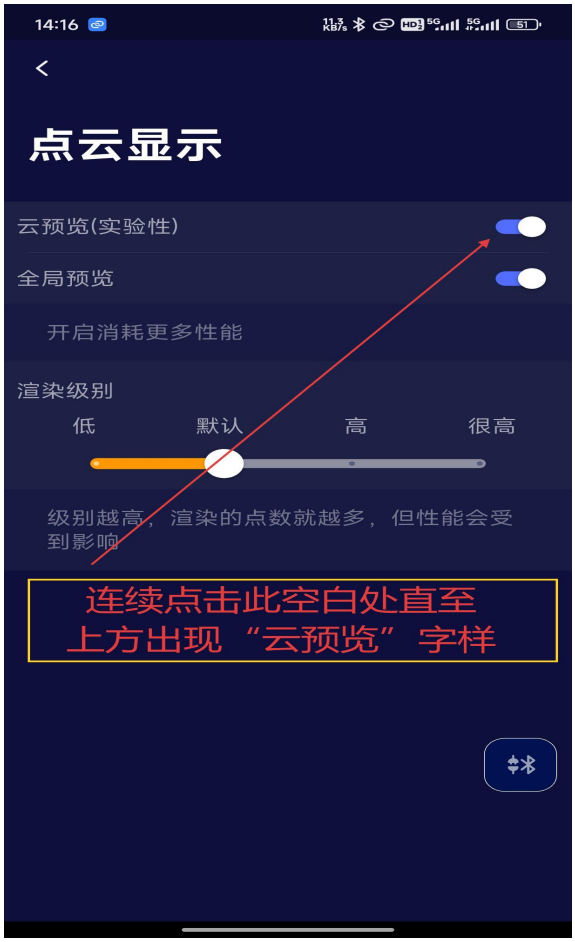
软件准备：

手机安装 SLAM GO APP、SLAM GO WIN PC 软件

操作步骤：

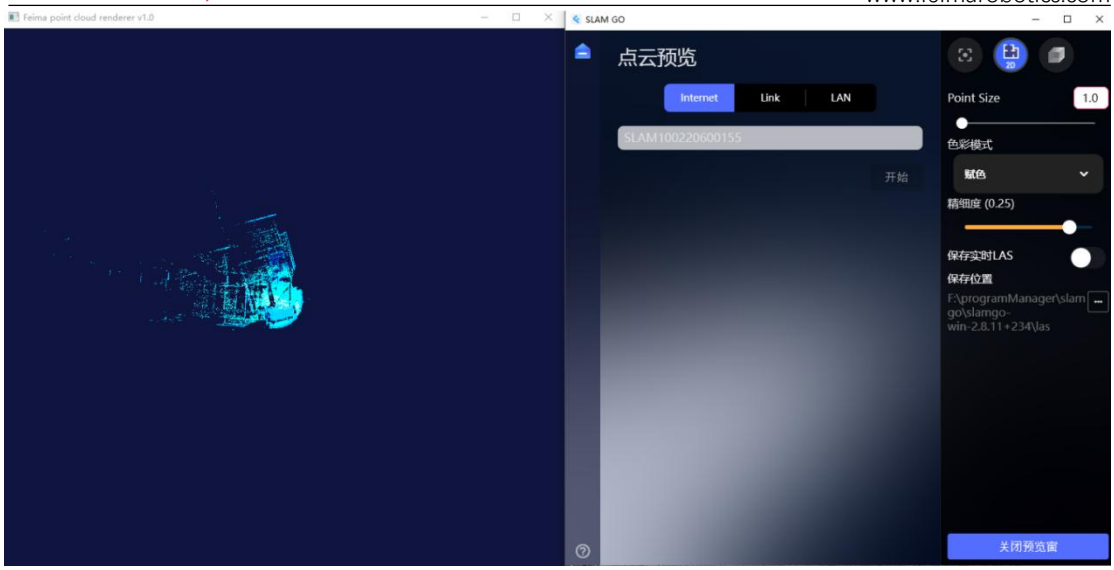
步骤一：使用手机 SLAM GO APP 连接手持激光扫描仪设备；

步骤二：在 APP「点云显示」设置中，打开「点云预览」功能；



步骤三：手持激光扫描仪可正常开始采集；

步骤四：在 PC 端连接互联网，打开 SLAM GO WiN 软件，切换「Internet」模式，输入设备序列号，点击「确认」按钮，将弹出预览窗口，并显示实时点云。



点击“保存实时 LAS”，可保存实时传输的点云（注意软件使用路径不能有中文）。

特别注意：SLAM100 和 SLAM2000 只有在 IOS 系统下可以进行互联网直传，安卓系统因无法同时联网无法将数据推送互联网。

局域网

支持设备：

SLAM100、SLAM200、SLAM1000、SLAM2000

其中 SLAM200 和 SLAM1000 可通过 APP 进行设置直接进行，SLAM100 和 SLAM2000 需要指令进行内部设置。

准备设备：

手持激光扫描仪设备、手机、PC 电脑、局域网

软件准备：

手机安装 SLAM GO APP、SLAM GO WIN PC 软件

设备连接局域网：

SLAM1000/SLAM200

使用手机 APP，通过蓝牙连接设备，并设置手持激光扫描仪与电脑连接到同一个无线局域网中；记录手持激光扫描仪 IP（可选项）。

SLAM100/SLAM2000

通过手动命令方式，将手持激光扫描仪设备连接到无线局域网中。

将 SLAM 设备连接到计划使用的 WiFi 中：

在浏览器中输入

http://192.168.10.1:19700/slam/set_connect_wifi_info?ssid={目标的 SSID}&password={目标的密码}

例如 WIFI 热点名称为：INNER_PEACE_5G，密码为 123456

http://192.168.10.1:19700/slam/set_connect_wifi_info?ssid=INNER_PEACE_5G&password=12345678

将 SLAM 设备设置成 Wifi 模式：

在浏览器中输入

http://192.168.10.1:19700/slam/set_connect_mode?mode=wifi

查看获取 SLAM 设备的 IP 地址：

命令行方式如下

ifconfig 查看 uap0

uap0 Link encap:Ethernet HWaddr 14:13:33:64:16:57

inet addr:192.168.43.94 Bcast:192.168.43.255 Mask:255.255.255.0

UP BROADCAST RUNNING MULTICAST MTU:1500 Metric:1

RX packets:13 errors:0 dropped:1 overruns:0 frame:0

TX packets:16 errors:0 dropped:0 overruns:0 carrier:0

collisions:0 txqueuelen:1000

RX bytes:1425 (1.3 KiB) TX bytes:1920 (1.8 KiB)

注意：正常使用时需要将 Wi-Fi 模式改回去。

在浏览器中输入

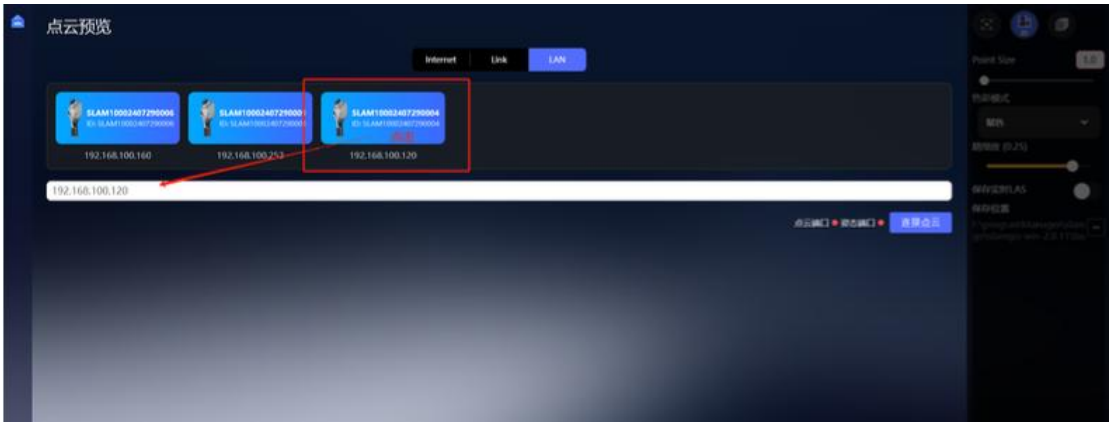
http://192.168.10.1:19700/slam/set_connect_mode?mode=ap

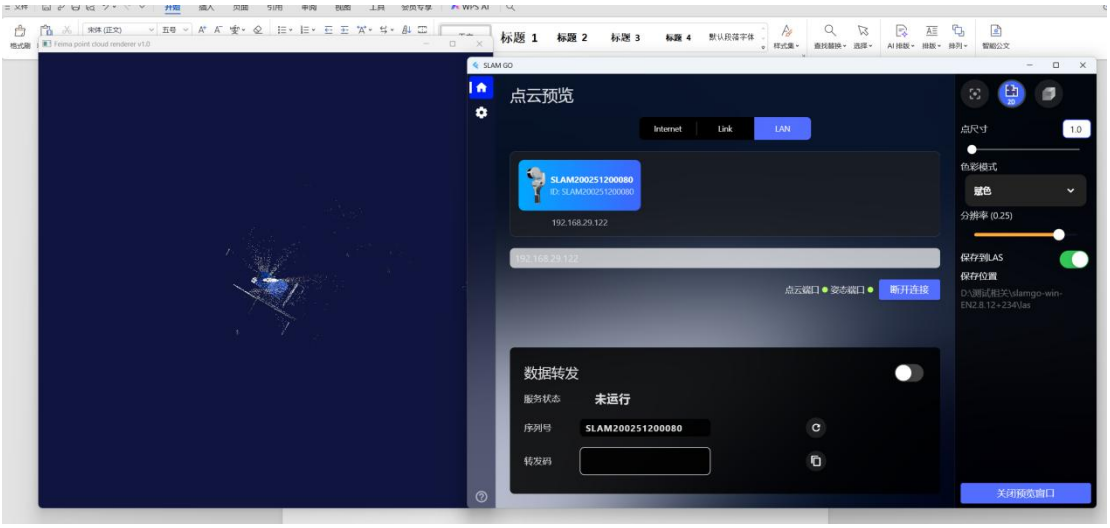
操作步骤：

步骤一：将手持激光扫描仪设备连入无线局域网中，将 PC 端连入同一个局域网中；

步骤二：手持激光扫描仪可正常开始采集；

步骤三：在 PC 端打开 SLAM GO WiN 软件，切换「LAN」模式，选择局域网中发现的设备（或输入设备 IP），点击「链接」按钮，将弹出预览窗口，并显示实时点云。





局域网转发

支持设备：

SLAM200、SLAM1000

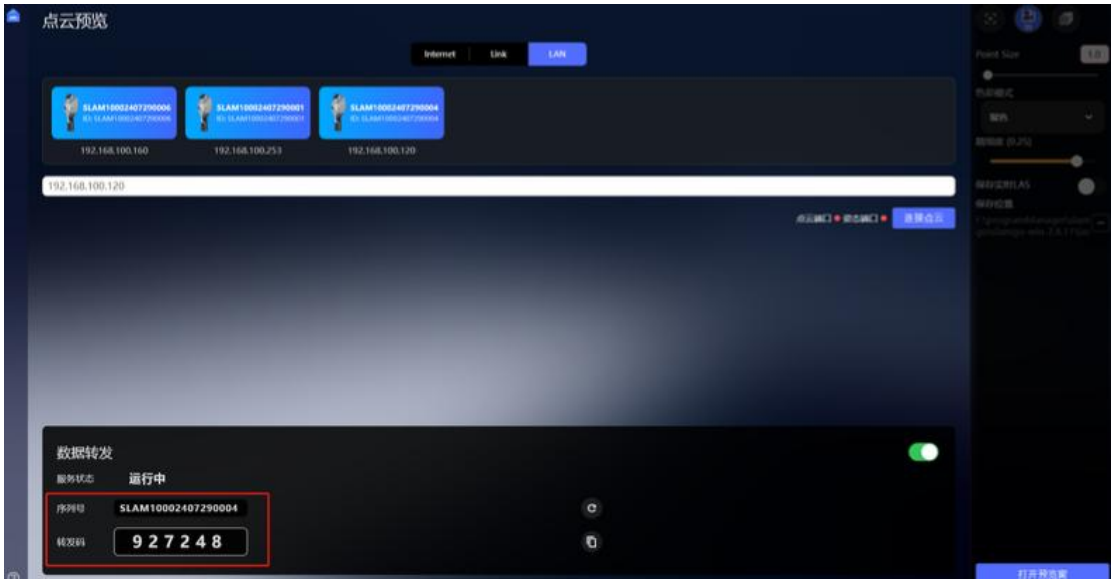
前提：

设备已实现局域网模式连接，并在 PC 端 A 显示数据

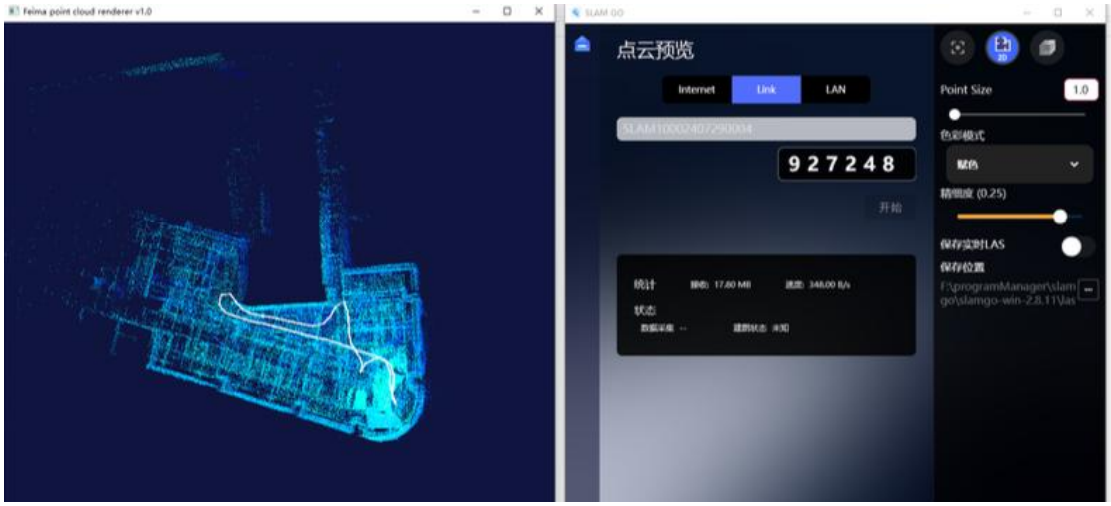
操作步骤：

步骤一：将设备和 PC 端 A 连接局域网，开始正常数据采集；

步骤二：在 PC 端 A 的「LAN」界面，打开「数据转发」，将生成转发码；



步骤四：在同一局域网的 PC 端 B 的「Link」界面输入设备序列号和转发码，点击「开始」按钮，将弹出预览窗口，并显示实时点云。



点击“保存实时 LAS”，可保存实时传输的点云（注意软件使用路径不能有中文）。